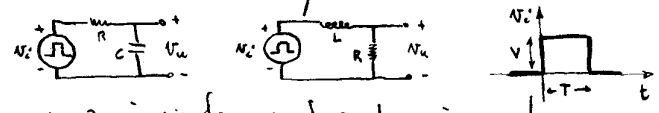


RISPOSTA ALL'IMPULSO E ALL'ONDA QUADRA DEL FILTRO PASSA-BASSO

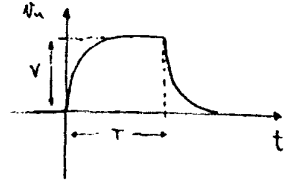
Avendo stabilito la risposta del filtro passa-basso al gradino di tensione in salita e al gradino di tensione in discesa si possono stabilire le caratteristiche della risposta all'impulso sovrapponendo i due risultati. Distinguiamo due situazioni estreme e cioè il caso in cui la cost.

(11)

di tempo  $\tau$  è molto minore della durata  $T$  dell'impulso e il caso in cui  $\tau$  è molto maggiore di  $T$ :

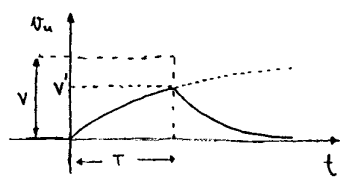


$\tau \ll T$



se  $\tau$  è piccola  $\rightarrow f_c = \frac{1}{2\pi\tau}$  è grande  $\rightarrow$  banda passante  $B$  larga  $\rightarrow$  piccola distorsione

$\tau \gg T$

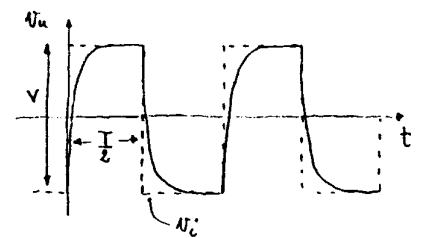


se  $\tau$  è grande  $\rightarrow f_c$  piccola  $\rightarrow$   $B$  stretta  $\rightarrow$  forte distorsione

In ambedue i casi nell'intervallo tra  $t=0$  e  $t=T$  la  $v_u$  ha l'espressione ~~(v\_i(t) p. 5)~~  
 $v_u(t) = V(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$  e tende al valore finale  $V$  per  $t \rightarrow \infty$ , soltanto che, mentre nel primo caso  $v_u$  riesce in pratica a raggiungere il valore finale  $V' = V$ , nel secondo caso il valore raggiunto da  $v_u$  per  $t=T$  è  $V' = v_u(t=T) = V(1 - e^{-\frac{T}{\tau}})$ .  
 Nel tratto successivo la  $v_u$  decresce esponenzialmente partendo dal valore raggiunto per  $t=T$  tendendo, più o meno rapidamente a seconda del valore di  $\tau$ , a zero, secondo l'espressione ~~(v\_i(t) p. 5)~~ [si suppone di aver spostato l'origine all'istante  $t=T$ , altrimenti:  $v_u(t) = V' \cdot e^{-\frac{(t-T)}{\tau}}$ ].

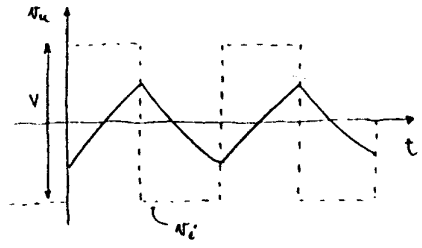
Si possono generalizzare le considerazioni precedenti al caso della risposta a regime del filtro passa-basso ad un'onda quadra qualche simmetrica di ampiezza picco-picco  $V$  e periodo  $T$ , distinguendo anche qui i due casi  $\tau \ll \frac{T}{2}$  e  $\tau \gg \frac{T}{2}$ :

$\tau \ll \frac{T}{2}$   
 $f \ll \pi f_c$



piccola distorsione

$\tau \gg \frac{T}{2}$   
 $f \gg \pi f_c$



forte distorsione

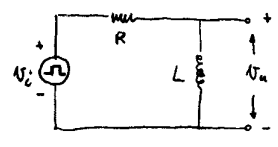
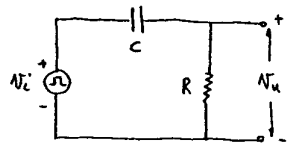
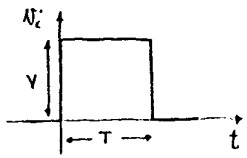
$\rightarrow$  Nel primo caso si definisce il tempo di salite  $t_r$ , vedi p. 6, come l'intervallo di tempo necessario perché la tensione  $v_u$  passi dal 10% al 90% della tensione picco-picco  $V$ .

Vale anche qui la relazione ~~⑤~~ che qui riscriviamo:  $t_r = \frac{0,35}{f_c}$  → Si misura  $t_r$  all'oscill. e si ricava  $f_c$

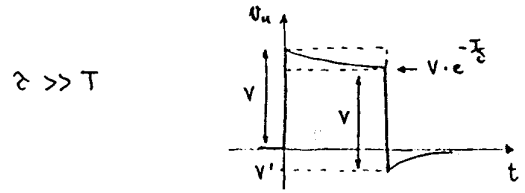
→ Nel secondo caso di forte distorsione si nota che l'onda quadra in ingresso viene in pratica trasformata in una forma d'onda triangolare (applicazione del filtro p-basso come integratore).

→ Risposta all'impulso e all'onda quadra del filtro passa-alto

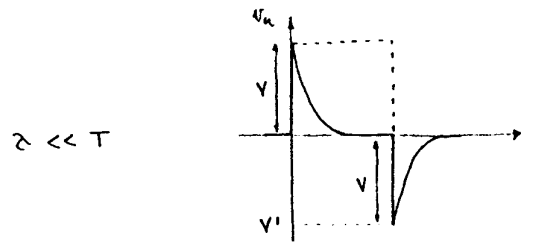
Dobbiamo tenere presente in questo caso i risultati ottenuti precedentemente per la risposta del filtro passa-alto al gradino di tensione in salita e in discesa.



Al solito si distinguono i due casi  $\tau \gg T$  e  $\tau \ll T$ :



se  $\tau$  grande →  $f_c = \frac{1}{2\pi\tau}$  è piccola →  
 → banda passante B larga → piccola distorsione

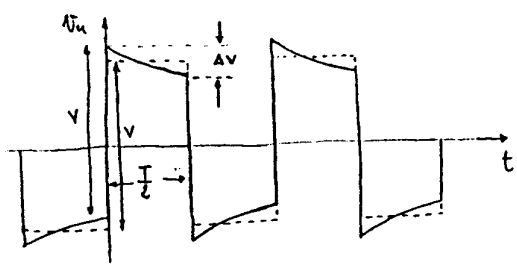


se  $\tau$  piccola →  $f_c$  grande →  
 → B stretta → forte distorsione

In ambedue i casi nell'intervallo fra 0 e T la  $v_u$  ha l'espressione  $v_u(t) = V \cdot e^{-\frac{t}{\tau}}$  (~~vedi ⑤ p. 6~~) ma mentre nel primo caso il condensatore si carica lentamente ( $\tau$  grande), nel secondo caso la carica del condensatore è molto rapida ( $\tau$  piccola) e  $v_u$  scende rapidamente fino a raggiungere in pratica il valore zero. Successivamente all'istante  $t=T$  la variazione istantanea delle  $v_u$  è pari a quella di  $v_i$  (uguale a  $V$ ) poiché il condensatore non può variare istantaneamente la tensione ai suoi capi, e tale variazione di tensione viene a trovarsi ai capi delle resistenze  $R$ . Nel primo caso il valore raggiunto delle  $v_u$  per  $t=T$  è  $V' = V \cdot e^{-\frac{T}{\tau}} - V$ , nel secondo caso ( $\tau \ll T$ ) è in pratica  $V' = -V$ . In ambedue i casi finalmente la tensione  $v_u$  tende più o meno rapidamente a zero secondo l'espressione  $v_u(t) = V' \cdot e^{-\frac{t}{\tau}}$  (~~vedi ⑤ p. 5~~), considerando la nuova origine all'istante  $t=T$ .

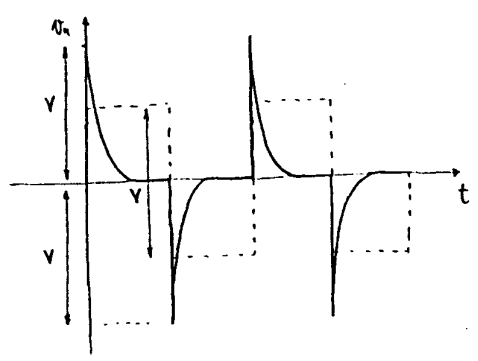
Si possono generalizzare i risultati ottenuti alle risposte a regime del filtro passa-alto ad un'onda quadra simmetrica di ampiezza picco-picco  $V$  e periodo  $T$ :

$z \gg \frac{T}{2}$   
 $f \gg \pi f_1$



piccola distorsione

$z \ll \frac{T}{2}$   
 $f \ll \pi f_1$



forte distorsione

→ Nel primo caso di piccola distorsione si definisce il tilt  $P$  come  $P = \frac{\Delta V}{V/2}$ ,  
~~vedi p. 7~~, dove  $\frac{V}{2}$  è  
la metà del valore picco-picco. Delle ~~vedi p. 7~~ si ha con  $t_0 = \frac{T}{2}$ :  
 $P = 2\pi f_1 \frac{T}{2} = \frac{\pi f_1}{f}$  con  $f$  frequenza dell'onda quadra. Considerando il tilt  
percentuale:  $P\% = \frac{\pi f_1}{f} \cdot 100$  → Si minimizza  $P$  all'oscilloscopio  
e si ricava  $f_1$ .

→ Nel secondo caso di forte distorsione si ottiene dall'onda quadra di ingresso una serie di impulsi di forma caratteristica detti spikes ciascuno di ampiezza pari alla tensione picco-picco dell'onda quadra (applicazione del filtro passa-alto come derivatore).

Si deve osservare infine che la risposta a regime di un filtro passa-alto è sempre a media nulla indipendentemente dal valore medio del segnale di ingresso poiché la capacità che si trova in serie al segnale blocca il livello di continua.